DAM0404-T 继电器控制卡说明书

北京聚英翱翔电子有限公司
2025 年 01 月

目　　录

一、 产品特点 1
二、 产品功能 1
三、 产品选型 1
四、 主要参数 1
五、 接口说明 2
六、 通讯接线说明 2
1、RS485 级联接线方式 2
七、输入输出接线 3
1、开关量接线示意图 3
2、继电器接线说明 3
八、测试软件说明 4
1、软件下载 4
2、软件界面 4
3、通讯测试 5
九、参数及工作模式配置 6
1、设备地址 6
1.1、设备地址的介绍 6
1.2、设备地址的读取 6
1.3、偏移地址的设定与读取 6
2、波特率的读取与设置 6
3、闪开闪断功能及设置 7
3.1、闪开闪断功能介绍 7
3.2、闪断闪开的设置 7
十、开发资料说明 8
1、通讯协议说明 8
2、Modbus 寄存器说明 8
3、指令生成说明 9
4、指令列表 10
5、指令详解 10
5.1、继电器输出 10
5.2、继电器状态 11
5.3、光耦输入 11
5.4、闪开闪闭指令 12
5.5、全开全关指令 12
十三、常见问题与解决方法 13
十二、技术支持联系方式 13

一、 产品特点

- DC7-30V 供电；
- 继电器输出触点隔离；
- 通讯接口支持 RS485、RJ45 以太网口；
- 通信波特率：2400,4800,9600,19200,38400（可以通过软件修改，默认 9600）；
- 通信协议：支持标准 modbus RTU 协议；
- 可以设置 0-255 个设备地址，可以通过软件设置；
- 具有闪开、闪断功能，可以在指令里边带参数、操作继电器开一段时间自动关闭；
- 具有频闪功能，可以控制器继电器周期性开关。

二、 产品功能

- 4 路继电器控制输出；
- 4 路光耦隔离输入（5-24V）；
- 支持手动控制模式。

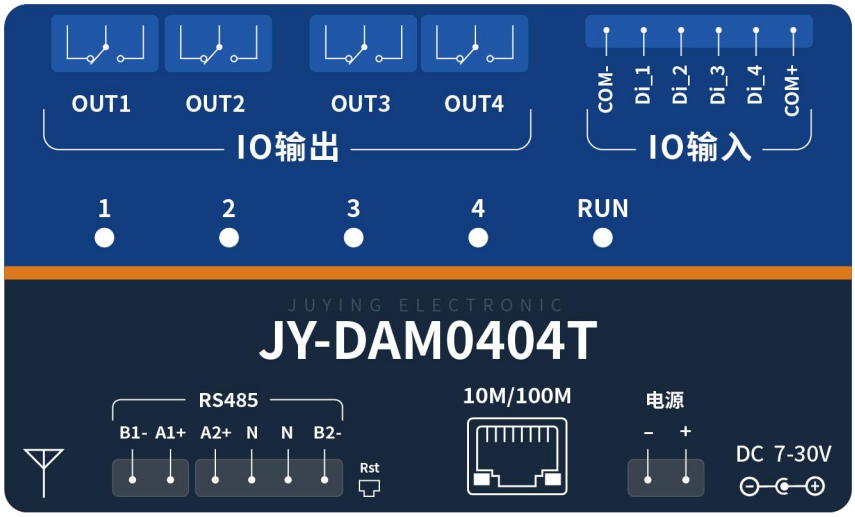
三、 产品选型

型号	modbus	RS232	RS485	USB	RJ45	继电器	输入
DAM0808T-485+NET	●		●		●	8	8

四、 主要参数

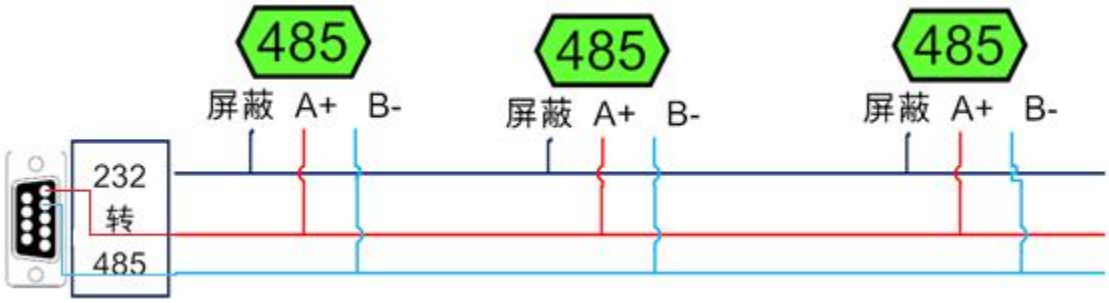
参数	说明
触点容量	10A/30VDC 10A/250VAC
耐久性	10万次
数据接口	RS485、网口
额定电压	DC 7-30V
电源指示	1路红色 LED 指示
输出指示	8路红色 LED 指示
温度范围	工业级，-40℃～85℃
尺寸	135*77*24.5mm
重量	120g
默认通讯格式	9600, n, 8, 1
波特率	2400,4800,9600,19200,38400
软件支持	配套配置软件、控制软件； 支持各家组态软件； 支持 Labviewd 等

五、 接口说明



六、 通讯接线说明

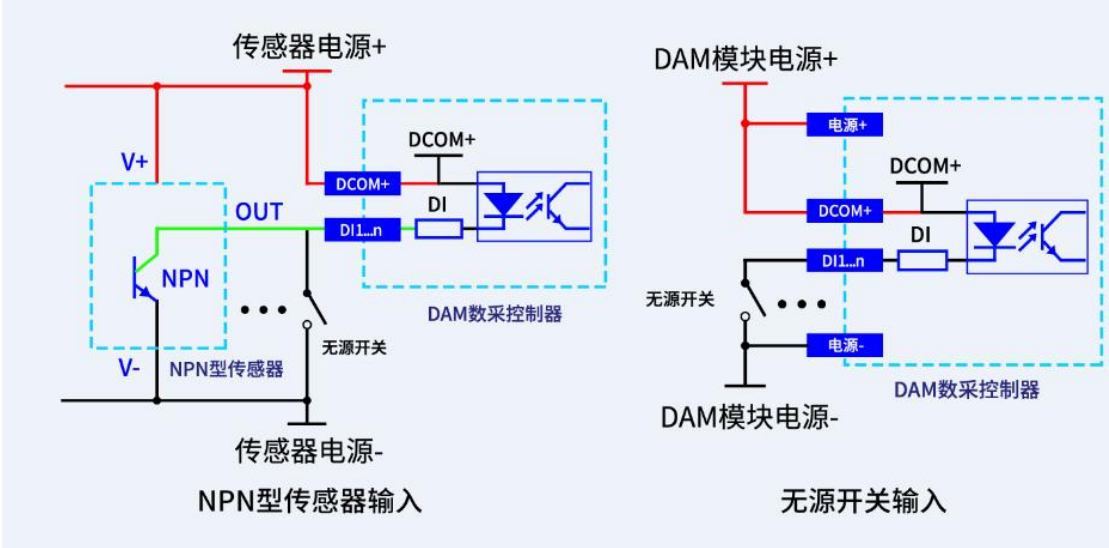
1、RS485 级联接线方式



电脑自带的串口一般是 RS232，需要配 232-485 转换器（工业环境建议使用有源带隔离的转换器），转换后 RS485 为 A、B 两线，A 接板上 A 端子，不接板上 B 端子，485 屏蔽可以接 GND。若设备比较多建议采用双绞屏蔽线，采用链型网络结构。

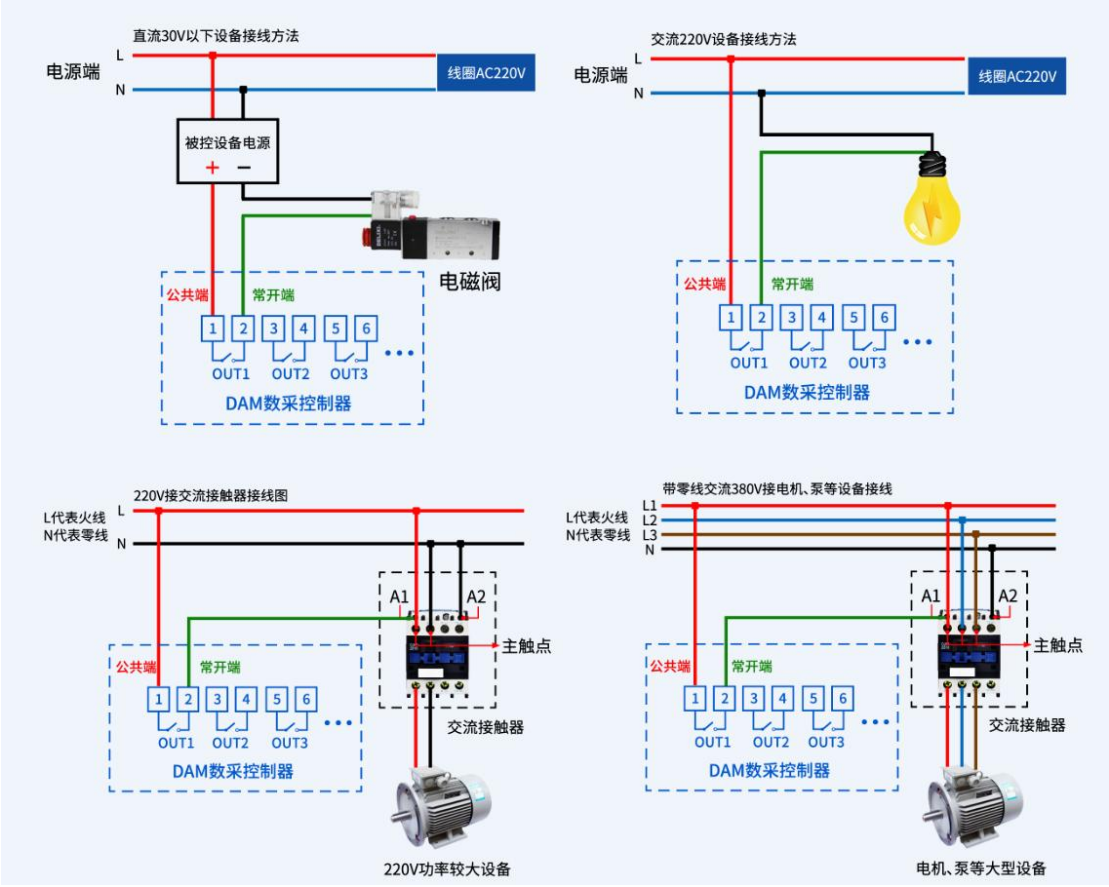
七、输入输出接线

1、开关量接线示意图



2、继电器接线说明

如下图所示



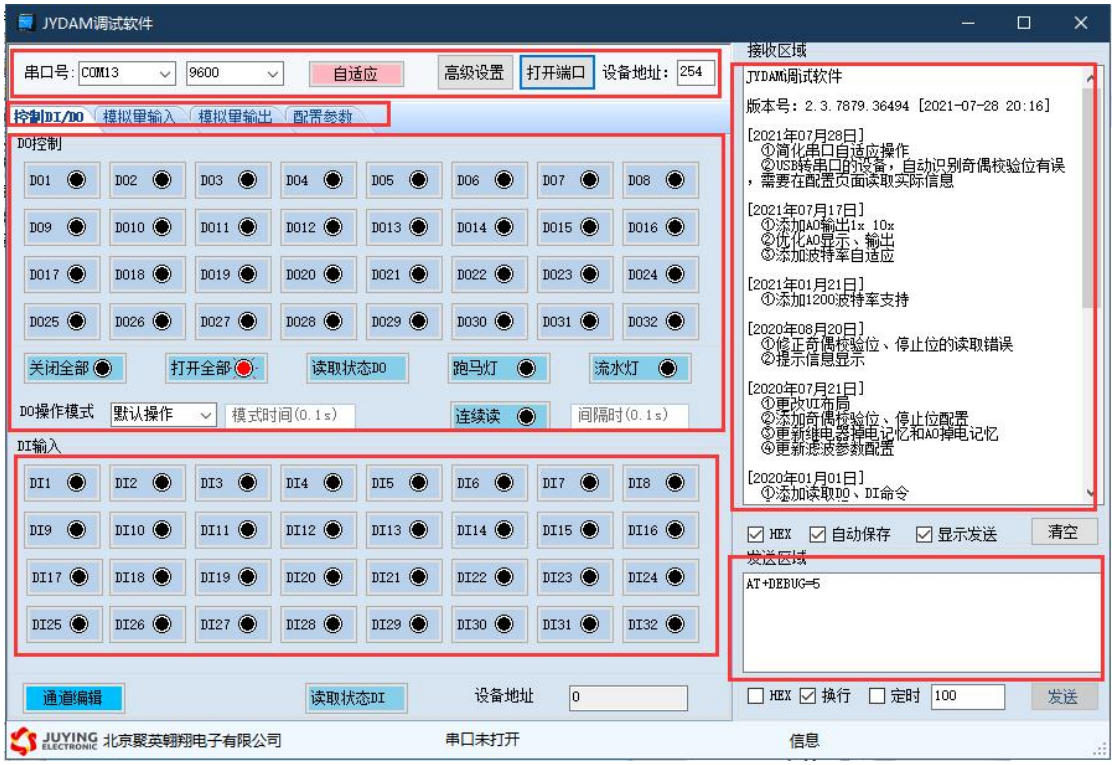
八、测试软件说明

1、软件下载

软件下载链接地址：http://www.juyingele.com.cn/software/software/聚英 DAM 调试软件使用教程.rar

2、软件界面

JYDAM 调试软件：

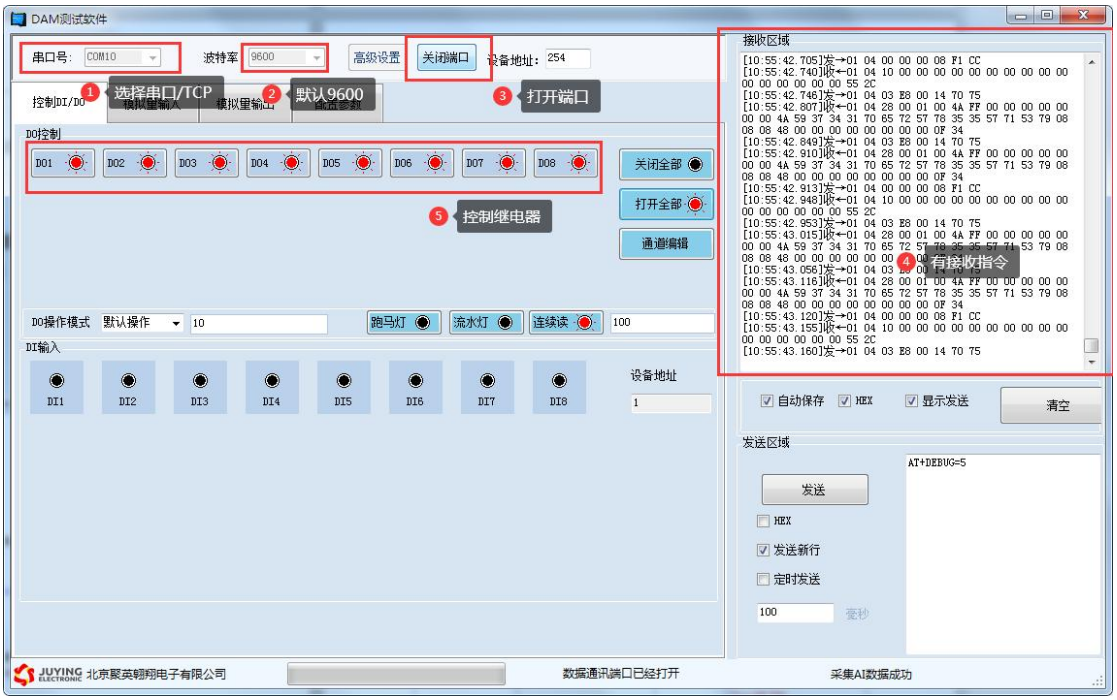


工具栏	说明
通讯设置	● 串口/网络通讯方式选择； ● 端口号/TCP 地址选择； ● 设置 AI/DI/DO 读取刷新时间。
DO 控制	● 操作 DO 通道； ● 选择 DO 模式； ● 设置动作时间。
DI 输入	● 查看 DI 输入状态； ● 读取 DI 状态生成查询指令； ● 设置 DI/DO 通道名称。
模拟量输入	● 显示 4-20ma/0-10v/0-5v 实时数据/曲线； ● 显示 PT100/K 型热电偶/DS18B20 温度数据/曲线； ● 显示实时采集时间； ● 设置 AI/温度通道名称； ● 设置 AI 通道量程转换及显示单位； ● 手动导出 excel 表格数据；

	● 手动保存数据曲线。
模拟量输出	● 设置 AO 输出； ● 生成 AO 多通道输出指令。
配置参数	● 显示当前设备 AI/DI/DO 通道数量信息； ● 设置波特率； ● 设置偏移地址； ● 设置工作模式； ● 设置 AI/DI/DO 自动回传； ● 设置 DO 掉电记忆。
指令区域	● 生成 AI/DI/DO/AO/参数设置等指令。
调试区域	● 用户自定义发送指令测试。

3、通讯测试

① 选择设备当前串口号（IP 地址填写 IP）；
② 选择默认波特率 9600；
③ 打开端口；
④ 右侧有接收指令，可控制继电器即通讯成功。



九、参数及工作模式配置

1、设备地址

1.1、设备地址的介绍

DAM 系列设备地址默认为 1，也可以使用广播地址为 254 进行通讯。

设备地址=偏移地址。

1.2、设备地址的读取

设备正常通讯后，初始设备地址写入 254，然后点击软件上方“配置参数”即可读到设备的当前地址。

1.3、偏移地址的设定与读取

点击 JYDAM 调试软件下方偏移地址后边的“读取”或“设置”来对设备的偏移地址进行读取或设置。

2、波特率的读取与设置

点击下方波特率设置栏的“读取”和“设置”就可以分别读取和设置波特率和地址，操作后需要重启设备和修改电脑串口设置。

3、闪开闪断功能及设置

3.1、闪开闪断功能介绍

手动模式：对继电器每操作一次，继电器则翻转一次（闭合时断开，断开时闭合）；

闪开模式：对继电器每操作一次，继电器则闭合 1 秒（实际时间【单位秒】=设置数字*0.1）后自行断开；

闪断模式：对继电器每操作一次，继电器则断开 1.秒（时间可调）后自行闭合；

3.2、闪断闪开的设置

打开“**聚英 DAM 调试软件**”点击继电器模式后面下拉箭头进行模式的选择。（后边时间可自行设置，实际时间=填写数字*0.1【单位秒】）

注：闪断闪开模式不能写入设备芯片内，软件上选择闪断闪开模式后，所有通道都为闪断闪开模式下，可通过发送单个通道的闪断闪开指令来进行单个通道的控制，不影响其他通道的正常控制。

十、开发资料说明

1、通讯协议说明

本产品支持标准 modbus 指令，有关详细的指令生成与解析方式，可根据本文中的寄存器表结合参考《MODBUS 协议中文版》 即可。

Modbus 协议说明书下载链接地址：

http://www.juyingele.com.cn/software/software/Modbus%20POLL 软件及使用教程.rar

2、Modbus 寄存器说明

线圈寄存器地址表：

寄存器名称	支持指令码	寄存器地址	说明
继电器线圈控制			
DO1	01：查询指令， 05：单通道控制指令， 15：多通道同时控制指令。	0	第一路继电器输出
DO2		1	第二路继电器输出
DO3		2	第三路继电器输出
DO4		3	第四路继电器输出
离散量输入			
DI1	02:查询指令。	0	第一路输入
DI2		1	第二路输入
DI3		2	第三路输入
DI4		3	第四路输入
配置参数			
通信波特率	保持寄存器	1000	见下表波特率数值对应表，默认为 0，支持 0-5，该寄存器同时决定 RS232 和 RS485 的通信波特率
备用		1001	备用，用户不可写入任何值。
偏移地址		1002	设备地址=偏移地址+拨码开关地址
工作模式		1003	用户可以使用，存储用户数据
延迟时间		1004	用户可以使用，存储用户数据

备注：

①：使用第三方 PLC/组态与设备通讯时，Modbus 地址定义如下：

00001 至 09999 是离散输出(线圈)

10001 至 19999 是离散输入(触点)

30001 至 39999 是输入寄存器(通常是模拟量输入)

40001 至 49999 是保持寄存器

采用 5 位码格式，第一个字符决定寄存器类型，其余 4 个字符代表地址。地址 1 从 0 开始，如 00001 对应 0000。

说明：由于不同品牌 PLC/组态软件对 Modbus 地址定义可能有不同，具体以其帮助文档中对 Modbus 的定义说明为准。

PLC 例程下载地址：

https://www.juyingele.com.cn/zlxz/danziliao/1226.html

第三方组态（MCGS/组态王/力控/WINCC/威纶通）例程下载地址：

http://www.juyingele.com.cn/software/software/第三方组态例程.rar

②：波特率及校验位

串口 1 保持寄存器地址 1000

串口 2 保持寄存器地址 1001

字节位数	定义	说明
Bit0~Bit7	波特率	0：9600 1：2400 2：4800 3：9600 4：19200 5：38400 6：115200 7：57600 8：56000 9：14400 10：1200
Bit8~Bit9	奇偶校验	0：无校验 1：偶校验（Even） 2：奇校验（Odd）
Bit10~Bit11	停止位	0：停止位 1 位 1：停止位 2 位 2：停止位 1.5 位

3、指令生成说明

指令可通过“聚英 DAM 调试软件”，勾选调试信息来获取。

指令生成说明：对于下表中没有的指令，用户可以自己根据 modbus 协议生成，对于继电器线圈的读写，实际就是对 modbus 寄存器中的线圈寄存器的读写，上文中已经说明了继电器寄存器的地址，用户只需生成对寄存器操作的读写指令即可。例如读或者写继电器 1 的状态，实际上是对继电器 1 对应的线圈寄存器 00001 的读写操作。

4、指令列表

情景 1 控制继电器	RTU 格式（16 进制发送）
查询四路状态	FE 01 00 00 00 04 29 C6
查询指令返回信息	FE 01 01 07 20 5E
控制第一路开	FE 05 00 00 FF 00 98 35
控制返回信息	FE 05 00 00 FF 00 98 35
控制第一路关	FE 05 00 00 00 00 D9 C5
控制返回信息	FE 05 00 00 00 00 D9 C5
控制第二路开	FE 05 00 01 FF 00 C9 F5
控制第二路关	FE 05 00 01 00 00 88 05
控制第三路开	FE 05 00 02 FF 00 39 F5
控制第三路关	FE 05 00 02 00 00 78 05
控制第四路开	FE 05 00 03 FF 00 68 35
控制第四路关	FE 05 00 03 00 00 29 C5

5、指令详解

5.1、继电器输出

控制 1 路继电器（以第一路开为例，其他通道参照本例）

发送码：FE 05 00 00 FF 00 98 35

字段	含义	备注
FE	设备地址	这里为广播地址
05	05 指令	单个控制指令
00 00	地址	要控制继电器寄存器地址

FF 00	指令	继电器开的动作
98 35	CRC16	前 6 字节数据的 CRC16 校验和

继电器卡返回信息：

返回码：FE 05 00 00 FF 00 98 35

字段	含义	备注
FE	设备地址	这里为广播地址
05	05 指令	单个控制指令
00 00	地址	要控制继电器寄存器地址
FF 00	指令	继电器开的动作
98 35	CRC16	前 6 字节数据的 CRC16 校验和

5.2、继电器状态

继电器查询（4 路继电器）

字段	含义	备注
FE	设备地址	这里为广播地址
01	01 指令	查询继电器状态指令
00 00	起始地址	要查询的第一个继电器寄存器地址
00 04	查询数量	要查询的继电器数量
29 C6	CRC16	前 6 字节数据的 CRC16 校验和

发送指令码：*FE 01 00 00 00 04 29 C6*

继电器卡返回信息：

返回码：FE 01 01 00 61 9C

字段	含义	备注
FE	设备地址	
01	01 指令	返回指令：如果查询错误，返回 0x81
01	字节数	返回状态信息的所有字节数。1+(n-1)/8
00	查询的状态	返回的继电器状态。 Bit0:第一个继电器状态 Bit1:第二个继电器状态 。。。。。。。。 Bit7:第八个继电器状态
61 9C	CRC16	前 6 字节数据的 CRC16 校验和

5.3、光耦输入

查询光耦（4 路光耦）

发送指令码：*FE 02 00 00 00 04 6D C6*

字段	含义	备注
FE	设备地址	
02	02 指令	查询离散量输入（光耦输入)状态指令

00 00	起始地址	要查询的第一个光耦的寄存器地址
00 04	查询数量	要查询的光耦状态数量
6D C6	CRC16	前 6 字节数据的 CRC16 校验和

光耦返回信息：

返回码：FE 02 01 00 91 9C

字段	含义	备注
FE	设备地址	
02	02 指令	返回指令：如果查询错误，返回 0x82
01	字节数	返回状态信息的所有字节数。
00	查询的状态	返回的光耦的状态。 Bit0:第一个光耦的状态 Bit1:第二个光耦的状态 。 。 。 。 。 。 。 Bit3:第四个光耦的状态
91 9C	CRC16	前 6 字节数据的 CRC16 校验和

5.4、闪开闪闭指令

闪开闪闭指令解析

闪开发送码：*FE 10 00 03 00 02 04 00 04 00 0A 00 D8*

闪断发送码：*FE 10 00 03 00 02 04 00 02 00 14 21 62*

字段	含义	备注
FE	设备地址	
10	10 指令	查询输入寄存器指令
00 03	继电器地址	要控制的器地址
00 02	控制命令数量	要对继电的命令个数
04	字节数	控制信息命令的的所有字节数。1+(n-1)/8
00 04 或 00 02	指令	00 04 为闪开指令 00 02 为闪闭命令
00 0A	间断时间	00 0A 为十六进制换为十进制则为 10 间隔时间为（0.1 秒*10）
00 D8	CRC16	校验方式

返回码：FE 10 00 03 00 02 A5 C7

字段	含义	备注
FE	设备地址	
10	10 指令	返回指令：如果查询错误，返回 0x82
00 03	设备地址	查询设备的地址
00 02	接收命令数	设备接受的命令个数
A5 C7	CRC16	校验位

5.5、全开全关指令

全开全关指令解析

可同时控制指定的多路通道的闭合和断开，将下列指令中的全开全关命令更改即可。

更改方法：将 2 进制转换成 16 进制即可，其中 2 进制中 1 代表闭合，0 代表断开，全开 2 进制为 1111,16 进制为 0F（使用默认的 FF 也可执行），其他多路通道以此类推。

全开发送码：FE 0F 00 00 00 04 01 FF 31 D2

全断发送码：FE 0F 00 00 00 04 01 00 71 92

字段	含义	备注
FE	设备地址	
0F	0F 指令	返回指令：如果查询错误，返回 0x82
00 00	起始地址	
00 04	控制数量	控制的继电器数量
01	字节数	发送命令字节数
FF （或 00）	全开全关命令	FF 全开命令 00 全关命令
31 D2（或 71 92）	CRC16	校验位

全断全开返回码：FE 0F 00 00 00 04 40 07

字段	含义	备注
FE	设备地址	
0F	0F 指令	返回指令：如果查询错误，返回 0x82
00 00	起始地址	
00 04	数量	返回信息的继电器数量
40 07	CRC16	校验位

十三、常见问题与解决方法

1、继电器板卡供电后使用 232 接口无法建立通信，无法控制

首先测试不同波特率是否可以控制，485 接口注意 A+、B-线以及屏蔽线，屏蔽线不是必须，但在通信误码率大的情况下必须接上，即便距离很近也可能出现此类情况。

2、总线，挂载了大于 1 个的设备，我以广播地址 255 发送继电器 1 吸和，但并不是所有模块的继电器 1 吸和。

广播地址在总线上只有一个设备时可以使用，大于 1 个设备时请以拨码开关区分地址来控制，否则会因为模块在通信数据的判断不同步上导致指令无法正确执行。

3、西门子 PLC 与设备不能正常通讯

西门子 485 总线 AB 定义与设备相反。

十二、技术支持联系方式

联系电话：4006688400、010-82899827/1-803